

Министерство науки и высшего образования РФ
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Национальный исследовательский университет «МЭИ»

Направление подготовки/специальность: 13.03.02 Электроэнергетика и электротехника

Наименование образовательной программы: Электропривод и автоматика

Уровень образования: высшее образование - бакалавриат

Форма обучения: Очная

Рабочая программа дисциплины
КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ЭЛЕКТРОПРИВОДОВ


| | |
|--|---|
| Блок: | Блок 1 «Дисциплины (модули)» |
| Часть образовательной программы: | Часть, формируемая участниками образовательных отношений |
| № дисциплины по учебному плану: | Б1.Ч.08.05 |
| Трудоемкость в зачетных единицах: | 7 семестр - 4; |
| Часов (всего) по учебному плану: | 144 часа |
| Лекции | не предусмотрено учебным планом |
| Практические занятия | 7 семестр - 32 часа; |
| Лабораторные работы | 7 семестр - 32 часа; |
| Консультации | проводится в рамках часов аудиторных занятий |
| Самостоятельная работа | 7 семестр - 79,7 часа; |
| в том числе на КП/КР | не предусмотрено учебным планом |
| Иная контактная работа | проводится в рамках часов аудиторных занятий |
| включая: | |
| Лабораторная работа | |
| Промежуточная аттестация: | |
| Зачет с оценкой | 7 семестр - 0,3 часа; |

Москва 2018

ПРОГРАММУ СОСТАВИЛ:

Преподаватель

(должность)

| | | |
|---|---|------------------------------|
|  | Подписано электронной подписью ФГБОУ ВО «НИУ «МЭИ» | |
| | Сведения о владельце ЦЭП МЭИ | |
| | Владелец | Гостева Л.О. |
| | Идентификатор | Rffb528b2-GostevaLO-099c8b47 |

(подпись)

Л.О. Гостева

(расшифровка подписи)

СОГЛАСОВАНО:

Руководитель образовательной программы

(должность, ученая степень, ученое звание)

| | | |
|---|---|------------------------------|
|  | Подписано электронной подписью ФГБОУ ВО «НИУ «МЭИ» | |
| | Сведения о владельце ЦЭП МЭИ | |
| | Владелец | Анучин А.С. |
| | Идентификатор | Rc858e9d6-AnuchinAS-5e15edb3 |

(подпись)

А.С. Анучин

(расшифровка подписи)

Заведующий выпускающей кафедры

(должность, ученая степень, ученое звание)

| | | |
|---|---|------------------------------|
|  | Подписано электронной подписью ФГБОУ ВО «НИУ «МЭИ» | |
| | Сведения о владельце ЦЭП МЭИ | |
| | Владелец | Анучин А.С. |
| | Идентификатор | Rc858e9d6-AnuchinAS-5e15edb3 |

(подпись)

А.С. Анучин

(расшифровка подписи)

1. ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Цель освоения дисциплины: Состоит в изучении пакета MatLab в области моделирования электроприводов, построения различных характеристик их анализа и представления результатов

Задачи дисциплины

- Приобретение навыков моделирования элементов электропривода с использованием современных пакетов прикладных программ.;
- Освоение возможностей, предоставляемых пакетом MatLab для анализа процессов, протекающих в элементах электроприводов в различных режимах.

Формируемые у обучающегося **компетенции** и запланированные **результаты обучения** по дисциплине, соотнесенные с **индикаторами достижения компетенций**:

| Код и наименование компетенции | Код и наименование индикатора достижения компетенции | Запланированные результаты обучения |
|--|---|---|
| ПК-5 Способен принимать участие в проектировании объектов профессиональной деятельности в соответствии с техническим заданием и нормативно-технической документацией, соблюдая различные технические, технологические и экологические требования с учетом критериев энергетической эффективности | ИД-3ПК-5 Применяет приближенные методы расчета и выбора основных элементов электрических приводов | знать: - принципы построения моделей различных частей электропривода при помощи пакета MatLab;. уметь: - обосновывать принятие конкретного технического решения при создании моделей объектов электропривода;. |
| ПК-7 Способен участвовать в планировании, подготовке и выполнении типовых экспериментальных исследований по заданной методике, выбирать методы экспериментальной и проектной деятельности, интерпретировать и представлять полученные результаты | ИД-1ПК-7 Владеет основными методами, способами и средствами получения, хранения, переработки информации, использование компьютера как средство работы с информацией | уметь: - сохранять и правильно интерпретировать полученные результаты моделирования элементов электроприводов средствами пакета MatLab. |
| ПК-7 Способен участвовать в планировании, подготовке и выполнении типовых экспериментальных исследований по заданной методике, выбирать методы | ИД-3ПК-7 Владеет навыками разработки простых моделей приводов и технологий | знать: - современные информационные технологии и принципы управления информацией с применением пакетов прикладных программ типа MatLab (Simulink) в области электропривода. |

| Код и наименование компетенции | Код и наименование индикатора достижения компетенции | Запланированные результаты обучения |
|---|--|-------------------------------------|
| экспериментальной и проектной деятельности, интерпретировать и представлять полученные результаты | | |

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ ВО

Дисциплина относится к основной профессиональной образовательной программе Электропривод и автоматика (далее – ОПОП), направления подготовки 13.03.02 Электроэнергетика и электротехника, уровень образования: высшее образование - бакалавриат.

Требования к входным знаниям и умениям:

- знать Основы теории электрических цепей (раздел Теоретических основ электротехники)
- знать Основы теории поля (раздел Теоретических основ электротехники)
- знать Основные законы механики и электромеханического преобразования энергии
- знать Основные свойства и характеристики электрических машин
- уметь Составлять простые электрические схемы
- уметь Составлять различные алгоритмы и программы
- уметь Анализировать полученные результаты моделирования

Результаты обучения, полученные при освоении дисциплины, необходимы при выполнении выпускной квалификационной работы.

3. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

3.1 Структура дисциплины

Общая трудоемкость дисциплины составляет 4 зачетных единицы, 144 часа.

| № п/п | Разделы/темы дисциплины/формы промежуточной аттестации | Всего часов на раздел | Семестр | Распределение трудоемкости раздела (в часах) по видам учебной работы | | | | | | | | | | Содержание самостоятельной работы/ методические указания |
|-------|--|-----------------------|---------|--|-----|----|--------------|---|-----|----|----|-------------------|-----------------------------------|--|
| | | | | Контактная работа | | | | | | | СР | | | |
| | | | | Лек | Лаб | Пр | Консультация | | ИКР | | ПА | Работа в семестре | Подготовка к аттестации /контроль | |
| КПР | ГК | ИККП | ТК | | | | | | | | | | | |
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 | 15 |
| 1 | Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин | 34 | 7 | - | 6 | 6 | - | - | - | - | - | 22 | - | <p><u>Подготовка к текущему контролю:</u> Повторение материала по разделу "Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин"</p> <p><u>Подготовка к лабораторной работе:</u> Для выполнения заданий по лабораторной работе необходимо предварительно изучить тему и задачи выполнения лабораторной работы, а так же изучить вопросы вариантов обработки результатов по изученному в разделе "Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин" материалу.</p> <p><u>Подготовка к практическим занятиям:</u> Изучение материала по разделу "Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин" подготовка к выполнению заданий на практических занятиях</p> <p><u>Изучение материалов литературных источников:</u> [4], 12-17 [5], 267-273</p> <p><u>Подготовка к текущему контролю:</u> Повторение материала по разделу "Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab"</p> <p><u>Подготовка к лабораторной работе:</u> Для</p> |
| 1.1 | Моделирование электрических машин средствами MatLab Simulink с графическим представлением результатов моделирования и с использованием линейного анализа в среде MatLab. | 18 | | - | 4 | 4 | - | - | - | - | - | 10 | - | |
| 1.2 | Знакомство с библиотекой MatLab в части моделирования электрических машин с использованием стандартных моделей | 16 | | - | 2 | 2 | - | - | - | - | - | 12 | - | |
| 2 | Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде | 46 | | - | 10 | 12 | - | - | - | - | - | 24 | - | |

| MatLab | | | | | | | | | | | | | |
|--------|---|----|---|----|----|---|---|---|---|---|----|---|---|
| 2.1 | Моделирование естественной и искусственных характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения средствами MatLab Simulink | 22 | - | 4 | 6 | - | - | - | - | - | 12 | - | выполнения заданий по лабораторной работе необходимо предварительно изучить тему и задачи выполнения лабораторной работы, а так же изучить вопросы вариантов обработки результатов по изученному в разделе "Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab" материалу. <u>Подготовка к практическим занятиям:</u> Изучение материала по разделу "Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab" подготовка к выполнению заданий на практических занятиях <u>Изучение материалов литературных источников:</u> [1], 108-142 [3], 20-22; 38-40 |
| 2.2 | Моделирование естественной и искусственных характеристик асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink | 24 | - | 6 | 6 | - | - | - | - | - | 12 | - | <u>Подготовка к практическим занятиям:</u> Изучение материала по разделу "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab" подготовка к выполнению заданий на практических занятиях <u>Изучение материалов литературных источников:</u> [1], 108-142 [3], 20-22; 38-40 |
| 3 | Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab | 47 | - | 12 | 12 | - | - | - | - | - | 23 | - | <u>Подготовка к практическим занятиям:</u> Изучение материала по разделу "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab" подготовка к выполнению заданий на практических занятиях <u>Подготовка к текущему контролю:</u> Повторение материала по разделу "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab" |
| 3.1 | Моделирование схемы плавного и/или реостатного пуска ДПТ с получением осциллограмм заданных координат | 24 | - | 6 | 6 | - | - | - | - | - | 12 | - | <u>Подготовка к лабораторной работе:</u> Для выполнения заданий по лабораторной работе необходимо предварительно изучить тему и задачи выполнения лабораторной работы, а так же изучить вопросы вариантов обработки результатов по изученному в разделе "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab" материалу. <u>Изучение материалов литературных источников:</u> |
| 3.2 | Моделирование схемы ПЧ-АД и получение осциллограмм плавного пуска АД. Сравнение их с осциллограммами реостатного пуска | 23 | - | 6 | 6 | - | - | - | - | - | 11 | - | <u>Подготовка к лабораторной работе:</u> Для выполнения заданий по лабораторной работе необходимо предварительно изучить тему и задачи выполнения лабораторной работы, а так же изучить вопросы вариантов обработки результатов по изученному в разделе "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab" материалу. <u>Изучение материалов литературных источников:</u> |

| | | | | | | | | | | | | | | |
|-----|--|--------------|---|-----------|-----------|---|---|---|---|------------|-------------|---|--|---|
| | | | | | | | | | | | | | | [2], 113-118 |
| 4 | Линейный анализ в среде MatLab | 16.7 | - | 4 | 2 | - | - | - | - | - | 10.7 | - | | <u>Подготовка к текущему контролю:</u> Повторение материала по разделу "Линейный анализ в среде MatLab" |
| 4.1 | Построение в среде MatLab логарифмических амплитудно-частотных, фазо-частотных характеристик, годографов | 16.7 | - | 4 | 2 | - | - | - | - | - | 10.7 | - | | <u>Подготовка к лабораторной работе:</u> Для выполнения заданий по лабораторной работе необходимо предварительно изучить тему и задачи выполнения лабораторной работы, а так же изучить вопросы вариантов обработки результатов по изученному в разделе "Линейный анализ в среде MatLab" материалу. <u>Подготовка к практическим занятиям:</u> Изучение материала по разделу "Линейный анализ в среде MatLab" подготовка к выполнению заданий на практических занятиях <u>Изучение материалов литературных источников:</u> |
| | Зачет с оценкой | 0.3 | - | - | - | - | - | - | - | 0.3 | - | - | | [4], 20-22 |
| | Всего за семестр | 144.0 | - | 32 | 32 | - | - | - | - | 0.3 | 79.7 | - | | |
| | Итого за семестр | 144.0 | - | 32 | 32 | - | - | - | - | 0.3 | 79.7 | - | | |

Примечание: Лек – лекции; Лаб – лабораторные работы; Пр – практические занятия; КПр – аудиторные консультации по курсовым проектам/работам; ИККП – индивидуальные консультации по курсовым проектам/работам; ГК- групповые консультации по разделам дисциплины; СР – самостоятельная работа студента; ИКР – иная контактная работа; ТК – текущий контроль; ПА – промежуточная аттестация

3.2 Краткое содержание разделов

1. Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин

1.1. Моделирование электрических машин средствами MatLab Simulink с графическим представлением результатов моделирования и с использованием линейного анализа в среде MatLab.

Знакомство с возможными способами моделирования электромеханических объектов средствами пакета MatLab. Моделирование электрических машин в среде MatLab средствами раздела Simulink..

1.2. Знакомство с библиотекой MatLab в части моделирования электрических машин с использованием стандартных моделей

Знакомство со стандартными моделями электрических машин из встроенных библиотек типа SimPowerSystems.

2. Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab

2.1. Моделирование естественной и искусственных характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения средствами MatLab Simulink

Построение модели двигателя постоянного тока независимого возбуждения и получение его естественной и искусственных характеристик средствами Simulink и с использованием библиотеки SimPowerSystem..

2.2. Моделирование естественной и искусственных характеристик асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink

Построение модели асинхронного двигателя средствами Simulink и с использованием стандартных блоков из библиотеки SimPowerSystem..

3. Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab

3.1. Моделирование схемы плавного и/или реостатного пуска ДПТ с получением осциллограмм заданных координат

Построение модели релейно-контакторной схемы управления пуском двигателя постоянного тока независимого возбуждения.

3.2. Моделирование схемы ПЧ-АД и получение осциллограмм плавного пуска АД. Сравнение их с осциллограммами реостатного пуска

Построение модели частотного пуска асинхронного двигателя..

4. Линейный анализ в среде MatLab

4.1. Построение в среде MatLab логарифмических амплитудно-частотных, фазо-частотных характеристик, годографов

Построение в среде MatLab логарифмических амплитудно-частотных, фазо-частотных характеристик, годографов для рассмотренных ранее моделей..

3.3. Темы практических занятий

1. Моделирование схемы преобразователь частоты - асинхронный двигатель и получение осциллограмм плавного пуска асинхронного двигателя. Сравнение их с осциллограммами реостатного пуска;

2. Знакомство с библиотекой MatLab в части моделирования электрических машин с использованием стандартных моделей;
3. Моделирование машин средствами MatLab Simulink с графическим представлением результатов моделирования и с использованием линейного анализа в среде MatLab.;
4. Моделирование естественной и искусственных характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения средствами MatLab Simulink.;
5. Моделирование естественной и искусственных характеристик асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink.;
6. Моделирование схемы плавного и / или реостатного пуска двигателя постоянного тока с получением осциллограмм заданных координат;
7. Построение в среде MatLab логарифмических амплитудно-частотных, фазо-частотных характеристик, годографов.

3.4. Темы лабораторных работ

1. Получение характеристик линейного анализа для заданного двигателя;
2. Моделирование схемы преобразователь частоты - асинхронный двигатель и получение осциллограмм плавного пуска асинхронного двигателя;
3. Моделирование схемы плавного и / или реостатного пуска двигателя постоянного тока с получением осциллограмм заданных координат;
4. Моделирование естественной и искусственных характеристик асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink;
5. Моделирование естественной и искусственных характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения средствами MatLab Simulink;
6. Моделирование электрических машин (двигателя постоянного тока независимого возбуждения или асинхронного двигателя) средствами MatLab Simulink.

3.5 Консультации

Текущий контроль (ТК)

1. Консультации направлены на получение индивидуального задания для выполнения контрольных мероприятий по разделу "Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин"
2. Консультации направлены на получение индивидуального задания для выполнения контрольных мероприятий по разделу "Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab"
3. Консультации направлены на получение индивидуального задания для выполнения контрольных мероприятий по разделу "Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab"

3.6 Тематика курсовых проектов/курсовых работ

Курсовой проект/ работа не предусмотрены

3.7. Соответствие разделов дисциплины и формируемых в них компетенций

| Запланированные результаты обучения по дисциплине (в соответствии с разделом 1) | Коды индикаторов | Номер раздела дисциплины (в соответствии с п.3.1) | | | | Оценочное средство (тип и наименование) |
|---|------------------|---|---|---|---|---|
| | | 1 | 2 | 3 | 4 | |
| Знать: | | | | | | |
| принципы построения моделей различных частей электропривода при помощи пакета MatLab; | ИД-3ПК-5 | + | | | | Лабораторная работа/Защита лабораторной работы по моделированию двигателя постоянного тока независимого возбуждения (или асинхронного двигателя) средствами MatLab Simulink |
| современные информационные технологии и принципы управления информацией с применением пакетов прикладных программ типа MatLab (Simulink) в области электропривода | ИД-3ПК-7 | | | + | | Лабораторная работа/Защита лабораторных работ по моделированию схемы плавного и / или реостатного пуска двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя с получением осциллограмм заданных координат. |
| Уметь: | | | | | | |
| обосновывать принятие конкретного технического решения при создании моделей объектов электропривода; | ИД-3ПК-5 | | + | | | Лабораторная работа/Защита лабораторных работ по получению естественной и искусственной характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения и асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink |
| сохранять и правильно интерпретировать полученные результаты моделирования элементов электроприводов средствами пакета MatLab | ИД-1ПК-7 | | | | + | Лабораторная работа/Защита лабораторной работы по получению характеристик линейного анализа для заданного двигателя |

4. КОМПЕТЕНТНОСТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЕ ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ КОНТРОЛЯ ОСВОЕНИЯ РЕЗУЛЬТАТОВ ОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ (ТЕКУЩИЙ КОНТРОЛЬ УСПЕВАЕМОСТИ, ПРОМЕЖУТОЧНАЯ АТТЕСТАЦИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ)

4.1. Текущий контроль успеваемости

7 семестр

Форма реализации: Защита задания

1. Защита лабораторной работы по моделированию двигателя постоянного тока независимого возбуждения (или асинхронного двигателя) средствами MatLab Simulink (Лабораторная работа)
2. Защита лабораторной работы по получению характеристик линейного анализа для заданного двигателя (Лабораторная работа)
3. Защита лабораторных работ по моделированию схемы плавного и / или реостатного пуска двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя с получением осциллограмм заданных координат. (Лабораторная работа)
4. Защита лабораторных работ по получению естественной и искусственной характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения и асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink (Лабораторная работа)

Балльно-рейтинговая структура дисциплины является приложением А.

4.2 Промежуточная аттестация по дисциплине

Зачет с оценкой (Семестр №7)

Оценка за освоение дисциплины определяется по совокупности результатов текущего контроля успеваемости в соответствии с Положением о балльно-рейтинговой системе для студентов НИУ "МЭИ"

Примечание: Оценочные материалы по дисциплине приведены в фонде оценочных материалов ОПОП.

5. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

5.1 Печатные и электронные издания:

1. Ильинский, Н. Ф. Основы электропривода : учебное пособие для вузов по направлению 551300 - Электротехника, электромеханика и электротехнологии / Н. Ф. Ильинский . – 3-е изд., стер . – М. : Издательский дом МЭИ, 2007 . – 224 с. - ISBN 978-5-383-00001-4 . http://elibrary.mpei.ru/action.php?kt_path_info=ktcore.SecViewPlugin.actions.document&fDocumentId=5383;
2. Москаленко, В. В. Электрический привод : учебник для вузов по направлению "Электротехника, электромеханика и электротехнологии" / В. В. Москаленко . – М. : Академия, 2007 . – 368 с. – (Высшее профессиональное образование) . - ISBN 978-5-7695-2998-6 .;
3. Миронов, Л. М. Статика и динамика электромеханических систем : Сборник задач и контрольных вопросов. Учебное пособие по курсу "Теория электропривода" для студентов по специальности "Электропривод и автоматика промышленных установок и технологических комплексов" / Л. М. Миронов, Ю. М. Сафонов, Моск. энерг. ин-т (МЭИ ТУ) . – М. : Изд-во МЭИ, 2000 . – 52 с. - ISBN 5-7046-0518-4 : 3.20 .;
4. Герман-Галкин С. Г.- "Виртуальные лаборатории полупроводниковых систем в среде Matlab-Simulink", Издательство: "Лань", Санкт-Петербург, 2013 - (448 с.) http://e.lanbook.com/books/element.php?pl1_id=36998;

5. В. П. Дьяконов- "MATLAB R2006/2007/2008 + Simulink 5/6/7. Основы применения", (2-е изд., перераб. и доп.), Издательство: "СОЛОН-ПРЕСС", Москва, 2008 - (800 с.)
<https://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=117820>.

5.2 Лицензионное и свободно распространяемое программное обеспечение:

1. СДО "Прометей";
2. Office;
3. Windows;
4. Matlab;
5. Майнд Видеоконференции.

5.3 Интернет-ресурсы, включая профессиональные базы данных и информационно-справочные системы:

1. ЭБС Лань - <https://e.lanbook.com/>
2. ЭБС "Университетская библиотека онлайн" - http://biblioclub.ru/index.php?page=main_ub_red
3. Научная электронная библиотека - <https://elibrary.ru/>
4. База данных Web of Science - <http://webofscience.com/>
5. База данных Scopus - <http://www.scopus.com>
6. Национальная электронная библиотека - <https://rusneb.ru/>
7. Электронная библиотека МЭИ (ЭБ МЭИ) - <http://elib.mpei.ru/login.php>
8. Портал открытых данных Российской Федерации - <https://data.gov.ru>
9. База открытых данных Росфинмониторинга - <http://www.fedsfm.ru/opendata>
10. Электронная открытая база данных "Polpred.com Обзор СМИ" - <https://www.polpred.com>
11. Открытая университетская информационная система «РОССИЯ» - <https://uisrussia.msu.ru>
12. Федеральный портал "Российское образование" - <http://www.edu.ru>

6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

| Тип помещения | Номер аудитории, наименование | Оснащение |
|--|---|---|
| Учебные аудитории для проведения практических занятий, КР и КП | М-215, Учебная лаборатория "Машиновентильные системы" | стол преподавателя, стол компьютерный, стул, шкаф, тумба, компьютерная сеть с выходом в Интернет, мультимедийный проектор, доска маркерная, сервер, компьютер персональный, стенд учебный |
| Учебные аудитории для проведения лабораторных занятий | М-215, Учебная лаборатория "Машиновентильные системы" | стол преподавателя, стол компьютерный, стул, шкаф, тумба, компьютерная сеть с выходом в Интернет, мультимедийный проектор, доска маркерная, сервер, компьютер персональный, стенд учебный |
| Учебные аудитории для проведения промежуточной аттестации | М-215, Учебная лаборатория "Машиновентильные системы" | стол преподавателя, стол компьютерный, стул, шкаф, тумба, компьютерная сеть с выходом в Интернет, мультимедийный проектор, доска маркерная, сервер, компьютер персональный, стенд учебный |
| Помещения для | НТБ-303, Компьютерный | стол компьютерный, стул, стол |

| | | |
|--|---|--|
| самостоятельной работы | читальный зал | письменный, вешалка для одежды, компьютерная сеть с выходом в Интернет, компьютер персональный, принтер, кондиционер |
| Помещения для консультирования | Е-200/3, Кабинет сотрудников каф. "АЭП" | стол, стул, шкаф, компьютер персональный, принтер |
| Помещения для хранения оборудования и учебного инвентаря | М-212, Аудитория каф. "АЭП" | стол, стул, шкаф для хранения инвентаря, тумба |

БАЛЛЬНО-РЕЙТИНГОВАЯ СТРУКТУРА ДИСЦИПЛИНЫ

Компьютерное моделирование электроприводов

(название дисциплины)

7 семестр

Перечень контрольных мероприятий текущего контроля успеваемости по дисциплине:

- КМ-1 Защита лабораторной работы по моделированию двигателя постоянного тока независимого возбуждения (или асинхронного двигателя) средствами MatLab Simulink (Лабораторная работа)
- КМ-2 Защита лабораторных работ по получению естественной и искусственной характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения и асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink (Лабораторная работа)
- КМ-3 Защита лабораторных работ по моделированию схемы плавного и / или реостатного пуска двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя с получением осциллограмм заданных координат. (Лабораторная работа)
- КМ-4 Защита лабораторной работы по получению характеристик линейного анализа для заданного двигателя (Лабораторная работа)

Вид промежуточной аттестации – Зачет с оценкой.

| Номер раздела | Раздел дисциплины | Индекс КМ: | КМ-1 | КМ-2 | КМ-3 | КМ-4 |
|---------------|--|------------|------|------|------|------|
| | | Неделя КМ: | 4 | 9 | 14 | 16 |
| 1 | Пакет MATLAB как инструмент моделирования электрических машин | | | | | |
| 1.1 | Моделирование электрических машин средствами MatLab Simulink с графическим представлением результатов моделирования и с использованием линейного анализа в среде MatLab. | | + | | | |
| 1.2 | Знакомство с библиотекой MatLab в части моделирования электрических машин с использованием стандартных моделей | | + | | | |
| 2 | Моделирование двигателя постоянного тока и асинхронного двигателя в среде MatLab | | | | | |
| 2.1 | Моделирование естественной и искусственных характеристик двигателя постоянного тока независимого возбуждения средствами MatLab Simulink | | | + | | |
| 2.2 | Моделирование естественной и искусственных характеристик асинхронного двигателя средствами MatLab Simulink | | | + | | |
| 3 | Моделирование элементов управления электропривода в среде MatLab | | | | | |
| 3.1 | Моделирование схемы плавного и/или реостатного пуска ДПТ с получением осциллограмм заданных координат | | | | + | |
| 3.2 | Моделирование схемы ПЧ-АД и получение осциллограмм плавного пуска АД. Сравнение их с осциллограммами реостатного пуска | | | | + | |

| | | | | | |
|------------|--|----|----|----|----|
| 4 | Линейный анализ в среде MatLab | | | | |
| 4.1 | Построение в среде MatLab логарифмических амплитудно-частотных, фазо-частотных характеристик, годографов | | | | + |
| Вес КМ, %: | | 20 | 30 | 30 | 20 |